

Simulation stochastique et méthode de Monte Carlo

Afif Masmoudi

Laboratoire de probabilités et statistique
Université de Sfax

Journées de Statistique Mathématique et Data Science
(JSMDS 2019)

Plan

1 Méthode de Monte Carlo

2 Simulation stochastique

- Méthode d'inversion
- Méthode de rejet
- Réduction de la variance

3 MC avec variable de contrôle

4 Échantillonnage préférentiel

5 Algorithme de Metropolis-Hastings

Plan

1 Méthode de Monte Carlo

2 Simulation stochastique

- Méthode d'inversion
- Méthode de rejet
- Réduction de la variance

3 MC avec variable de contrôle

4 Échantillonnage préférentiel

5 Algorithme de Metropolis-Hastings

Plan

- 1 Méthode de Monte Carlo
- 2 Simulation stochastique
 - Méthode d'inversion
 - Méthode de rejet
 - Réduction de la variance
- 3 MC avec variable de contrôle
- 4 Échantillonnage préférentiel
- 5 Algorithme de Metropolis-Hastings

Plan

- 1 Méthode de Monte Carlo
- 2 Simulation stochastique
 - Méthode d'inversion
 - Méthode de rejet
 - Réduction de la variance
- 3 MC avec variable de contrôle
- 4 Échantillonnage préférentiel
- 5 Algorithme de Metropolis-Hastings

Plan

- 1 Méthode de Monte Carlo
- 2 Simulation stochastique
 - Méthode d'inversion
 - Méthode de rejet
 - Réduction de la variance
- 3 MC avec variable de contrôle
- 4 Échantillonnage préférentiel
- 5 Algorithme de Metropolis-Hastings

Plan

- 1 Méthode de Monte Carlo
- 2 Simulation stochastique
 - Méthode d'inversion
 - Méthode de rejet
 - Réduction de la variance
- 3 MC avec variable de contrôle
- 4 Échantillonnage préférentiel
- 5 Algorithme de Metropolis-Hastings

Méthode de Monte Carlo

Soit X une v.a. et soit $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction borélienne telle que $g(X) \in L^1$.

Problème: Calculer numériquement

$$\theta = \mathbb{E}(g(X)) = \int g(x)f(x)dx$$

avec f est la densité de probabilités de X .

Exemples

- En finance: Prix d'une option d'achat.

- Modèle de Black-Scholes:

$$c = e^{-rT} \mathbb{E} \left[\left(S_0 e^{(r-\sigma^2/2)T + \sigma W_T} - K \right)^+ \right] \text{ avec}$$
$$W_T \sim \mathcal{N}(0, 1).$$

- En assurance:

- Prime pure: $\mathbb{E}(X)$;
- Prime exponentielle: $\frac{1}{c} \log (\mathbb{E}(e^{cX}))$;

- Calcul de la Value At Risk en finance: $\mathbb{P}(X < \text{seuil})$.

Méthode de Monte Carlo

Méthode

Pour calculer $\theta = \mathbb{E}(g(X))$,

- Simuler N v.a. $(X_n)_{1 \leq n \leq N}$ i.i.d. de même loi que X ,
- L'estimateur de θ :

$$\hat{\theta} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N g(X_i) = \frac{g(X_1) + \dots + g(X_N)}{N}.$$

$\hat{\theta} \xrightarrow[N \rightarrow +\infty]{p-s} I$: loi des grands nombre
 $\hat{\theta} \simeq I$, pour N assez grand.

PROBLÈME: quelle est l'erreur d'estimation?

$$\text{T.C.L. } \sqrt{N}(\hat{\theta} - \theta) \xrightarrow[N \rightarrow +\infty]{d} \mathcal{N}(0, \sigma^2); \quad \sigma^2 = \text{Var}(g(X)).$$

Méthode

- Simuler N v.a. $(X_n)_{1 \leq n \leq N}$ i.i.d. de même loi que X ,



$$\hat{\theta} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N g(X_i) = \frac{g(X_1) + \dots + g(X_N)}{N},$$

$$\hat{\sigma}_N = \sqrt{\frac{1}{N-1} \sum_{i=1}^N (g(X_i) - \hat{\theta})^2}.$$

- Intervalle de confiance :

$$\theta \in \left(\hat{\theta} \pm 1,96 \frac{\hat{\sigma}_N}{\sqrt{N}} \right).$$

Exemples.

Exemple 1 : Calculer $\theta_1 = \int_0^\pi e^x \sin(x) dx$

1 la valeur théorique : $\theta_1 = \frac{1}{2}e^\pi + 1 = 12.0703.$

2 Valeur estimée : $\hat{\theta}_1 = 12.1045$

Exemple 2 : $\theta_2 = \int \int_{x^2+y^2 \leq 1} dx dy$

1 la valeur théorique : $\theta_2 = \pi = 3.1415.$

2 Valeur estimée : $\hat{\theta}_2 = 3.144.$

Théorème

$$(X_1, \dots, X_d) \stackrel{\text{en loi}}{=} \Phi(U_1, \dots, U_d)$$

avec

- U_1, \dots, U_d sont indépendantes et identiquement distribuées selon la loi uniforme sur $[0, 1]$,
- la fonction Φ est borélienne et a ses points de discontinuité dans un ensemble de mesure de Lebesgue nulle.

Simulation stochastique

Loi Gaussienne

Si $Y \sim \mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$, alors $X = (Y - \mu)/\sigma \sim \mathcal{N}(0, 1)$.

Pour simuler X et Y

- 1 Simuler deux v.a U et V indépendantes et uniformes sur $[0, 1]$;
- 2 Poser

$$X = \sqrt{-2 \ln(U)} \cos(2\pi V), \quad Y = \sqrt{-2 \ln(U)} \sin(2\pi V).$$

X et Y sont deux v.a. indépendantes et de même loi normale centrées réduites.

Plan

- 1 Méthode de Monte Carlo
- 2 Simulation stochastique
 - Méthode d'inversion
 - Méthode de rejet
 - Réduction de la variance
- 3 MC avec variable de contrôle
- 4 Échantillonnage préférentiel
- 5 Algorithme de Metropolis-Hastings

Simulation stochastique

Simuler la loi uniforme consistera à produire par un algorithme des suites finies de nombres que nous pouvons considérer comme autant de réalisations indépendantes de variables aléatoires uniformes sur $[0, 1]$.

Méthode d'inversion

Définition

La fonction de répartition de X , notée F_X , est définie sur \mathbb{R} par:

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad F_X(x) = \mathbb{P}(X \leq x).$$

Proposition

Soit F_X la fonction de répartition d'une v.a.r. X . Alors:

- $F_X \in [0, 1]$.
- F_X est croissante.
- $\lim_{x \rightarrow -\infty} F_X(x) = 0$ et $\lim_{x \rightarrow +\infty} F_X(x) = 1$.
- F_X est continue à droite et a une limite à gauche en tout point.

Plan

- 1 Méthode de Monte Carlo
- 2 Simulation stochastique
 - **Méthode d'inversion**
 - Méthode de rejet
 - Réduction de la variance
- 3 MC avec variable de contrôle
- 4 Échantillonnage préférentiel
- 5 Algorithme de Metropolis-Hastings

Méthode d'inversion

Comme F_X est croissante, on peut définir la fonction pseudo-inverse q_X de F_X :

$$\forall u \in (0, 1), \quad q_X(u) = \inf \{x \in \mathbb{R}, F_X(x) \geq u\}.$$

Théorème

Si U suit une loi uniforme sur $[0, 1]$, alors $q_X(U)$ suit la même loi que X .

Méthode d'inversion

- $u \sim \mathcal{U}[0, 1]$;
- $x = q_X(u)$. : réalisation de X

Méthode d'inversion

Si U suit la loi uniforme sur $[0, 1]$, alors

Loi uniforme sur $[a, b]$

$X = a + (b - a)U = q_X(u)$ suit la loi uniforme sur $[a, b]$.

Loi exponentielle

$X = -\frac{1}{\lambda} \ln(1 - U) = q_X(u)$ suit la loi exponentielle de paramètre λ .

Loi de Cauchy

$X = c \tan(\pi(U - 1/2)) = q_X(u)$ suit la loi de Cauchy de paramètre c .

Loi de Bernoulli

si $U < 1 - p$, $X = 0$, sinon $X = 1$ suit la loi de Bernoulli de paramètre $p \in [0, 1]$

Méthode d'inversion

Soit $X = (X_1, X_2)$ un couple aléatoire absolument continu de densité $f(x, y)$.

Fonction de répartition de X_1 :

$$F_{X_1}(x_1) = \int_{-\infty}^{x_1} \int_{\mathbb{R}} f(x, y) dy dx.$$

Fonction de répartition de $F_{X_2}^{X_1=x_1}$ de la loi conditionnelle de X_2 sachant $X_1 = x_1$:

$$F_{X_2}^{X_1=x_1}(x_2) = \frac{\int_{-\infty}^{x_2} f(x_1, y) dy}{\int_{-\infty}^{+\infty} f(x_1, y) dy}.$$

Méthode d'inversion

Si U_1 et U_2 sont deux v.a. uniformes sur $[0, 1]$ et indépendantes, alors

$$X_1 = q_1(U_1), \quad X_2 = q_2(q_1(U_1), U_2).$$

Plan

- 1 Méthode de Monte Carlo
- 2 Simulation stochastique
 - Méthode d'inversion
 - **Méthode de rejet**
 - Réduction de la variance
- 3 MC avec variable de contrôle
- 4 Échantillonnage préférentiel
- 5 Algorithme de Metropolis-Hastings

Méthode de rejet

Soit f une densité de probabilité. On suppose qu'il existe une densité g simulable facilement et une constante $k \geq 1$ telles que

$$\forall x \in \mathbb{R}, f(x) \leq k g(x).$$

Soit $\alpha(x) = \frac{f(x)}{k g(x)}$.

Proposition

Soit $(X_i)_{i \geq 1}$ une suite de v.a. i.i.d de même densité g , et soit $(U_i)_{i \geq 1}$ une suite de v.a. i.i.d de même loi uniforme sur $[0, 1]$, indépendante de la suite $(X_i)_{i \geq 1}$. Si

$$T = \inf \{i \geq 1, U_i \leq \alpha(X_i)\}, \quad (1)$$

alors la variable aléatoire X_T a pour densité f .

Méthode de rejet

Méthode

Soit (X_1, U_1) un couple de v.a. indépendantes telles que X_1 a pour densité g et U_1 suit la loi uniforme sur $[0, 1]$. Si $U_1 \leq \alpha(X_1)$, on choisit $X = X_1$.

Sinon on rejette X_1 et on recommence en générant une suite $(X_n, U_n)_{n \geq 2}$ de v.a. indépendantes de même loi que (X_1, U_1) jusqu'à l'instant p où $U_p \leq \alpha(X_p)$. On choisit alors $X = X_p$.

Remarques

- 1 On n'a pas besoin de connaître F_X , ni F_X^{-1} ;
- 2 Elle s'étend à \mathbb{R}^d , à des lois discrètes, etc.

Méthode de rejet : Vitesse.

Calcul de la probabilité d'acceptation :

$$p = \mathbb{P}(U \leq \alpha(X)) = \frac{1}{k}.$$

Donc T suit la loi géométrique de paramètre p . En moyenne, on doit rejeter $k = 1/p$ fois avant d'accepter la valeur. Ainsi il faut choisir g telle que

$$k = \max \left(\frac{f}{g} \right).$$

Exemple

Exemple plus concret. Calculer $\theta = \mathbb{E}((5e^{(Z-1/2)} - 3)^+)$ avec $Z \sim \mathcal{N}(0, 1)$

- 1 **Valeur exacte** : 2.71.
- 2 **Nombre de tirages** : $N = 1000$.
- 3 **Valeur estimée** : $\theta = 2.83$.
- 4 **Intervalle de confiance** : $\theta \in [2.42; 3.24]$.

Plan

- 1 Méthode de Monte Carlo
- 2 Simulation stochastique
 - Méthode d'inversion
 - Méthode de rejet
 - Réduction de la variance
- 3 MC avec variable de contrôle
- 4 Échantillonnage préférentiel
- 5 Algorithme de Metropolis-Hastings

Réduction de la variance.

BUT : Calculer $\theta = \mathbb{E}(Y) = \mathbb{E}(g(X))$.

Deux v.a Y_1 et Y_2 de même loi que Y .

1 $\mathbb{E}(Y) = \frac{1}{2}(\mathbb{E}(Y_1) + \mathbb{E}(Y_2)) = \mathbb{E}\left(\frac{Y_1+Y_2}{2}\right);$

2 $\mathbb{V}ar\left(\frac{Y_1+Y_2}{2}\right) = \frac{\mathbb{V}ar(Y_1)+\mathbb{V}ar(Y_2)+2\mathbb{C}ov(Y_1,Y_2)}{4}.$

3 Si Y_1 et Y_2 dé-corrélées (ou indépendantes), alors
 $\mathbb{V}ar\left(\frac{Y_1+Y_2}{2}\right) = \frac{\mathbb{V}ar(Y)}{2};$

4 Si $\mathbb{C}ov(Y_1, Y_2) < 0$, alors $\mathbb{V}ar\left(\frac{Y_1+Y_2}{2}\right) < \frac{\mathbb{V}ar(Y)}{2}.$

Réduction de la variance.

$$\theta = \int_0^1 g(x) dx = \mathbb{E}(g(X)),$$

avec $X \sim \mathcal{U}[0, 1]$

X_1, X_2, \dots, X_n : iid de même loi $\mathcal{U}[0, 1]$.

$$\hat{\theta} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n g(X_i)$$

Réduction de la variance.

$$\begin{aligned}\theta &= \int_0^1 g(1-x) dx = \mathbb{E}(g(X)) \\ &= \int_0^1 \frac{g(x) + g(1-x)}{2} dx\end{aligned}$$

$$\tilde{\theta} = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^n (g(X_i) + g(1-X_i))$$

$$\text{Var}(\tilde{\theta}) \leq \text{Var}(\hat{\theta})$$

Variables anthétiques uniformes.

Approcher $\theta = \mathbb{E}(g(U)) = \int_0^1 g(x)dx$ où U est uniforme sur $[0, 1]$.

Algorithme classique de Monte Carlo avec échantillon de taille $2n$.

Méthode

De $i = 1$ à $2n$

Générer U_i

Définir $Y_i = g(U_i)$

Fin

Définir $\hat{\theta} = \bar{Y}_{2n} = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^{2n} Y_i$ et $\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{2n-1} \sum_{i=1}^{2n} (Y_i - \hat{\theta})^2$

Définir I.C = $[\hat{\theta} - 1.96 \frac{\hat{\sigma}}{\sqrt{2n}}, \hat{\theta} + 1.96 \frac{\hat{\sigma}}{\sqrt{2n}}]$

Variable anthétique uniforme.

Hypothèses: $Y = g(U)$ avec U uniforme sur $[0, 1]$.

Différents résultats:

- $\hat{\theta} = \bar{Y} = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^{2n} Y_i,$
- $\tilde{\theta} = \bar{Z}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n Z_i,$ avec $Z_i = Y_i + \tilde{Y}_i, \tilde{Y}_i = g(1 - U_i).$

Réduction de la variance.

Cas général :

$$\theta = \int_{\Delta} g(x)f(x) dx,$$

où f est la densité de X .

- $x \rightarrow t(x) = y$: **changement de variable (bijective)
préservant la loi de X ;**
- $Y = t(X)$ **a la même loi que X .**

■

$$\theta = \int_{\Delta} g(t^{-1}(y))f(y) dy.$$

Réduction de la variance.

$$\theta = \frac{1}{2} \left\{ \mathbb{E}(g(X)) + \mathbb{E}(g(t^{-1}(X))) \right\},$$

où f est la densité de X .

$$\tilde{\theta} = \frac{1}{2n} \sum_{i=1}^n \left(g(X_i) + g(t^{-1}(X_i)) \right),$$

$$\text{Var}(\tilde{\theta}) \leq \text{Var}(\hat{\theta})$$

EXEMPLE : OPTION KNOCK-IN

CONTRAT FINANCIER de PAYOFF

$$g(S_T) = \max(0, S_T - K) \mathbf{1}_{S_T > B}.$$

MODÈLE BLACK-SCHOLES

$$S_T = S_0 \exp((r - \sigma^2/2)T + \sigma\sqrt{T}X), X \sim \mathcal{N}(0, 1).$$

PRIX DU CONTRAT

$$C = e^{-rT} \mathbb{E}(g(S_T)) = e^{-rT} \mathbb{E}(\max(0, S_T - K) \mathbf{1}_{S_T > B}).$$

JEU DE PARAMÈTRES

$$S_0 = 2, K = 1, B = 2,5, r = 0,1, \sigma = 0.3, T = 10, N = 5000.$$

RÉSULTATS OBTENUS

- sans réduction de variance: $C = 1.5720$ (variance 5.4236),
- avec réduction de variance: $C = 1.5543$ (variance 1.5827).

Variable de contrôle

BUT: calculer $\theta = \mathbb{E}(Y) = \mathbb{E}(g(X))$.

AJOUT d'une variable Z

- facilement simulable,
- $\mathbb{E}(Z)$ connue ou facilement calculable (variance "petite").

Deux calculs possible de θ :

- par la méthode de Monte Carlo standard,
- en posant $W_c = Y + c(Z - \mathbb{E}(Z))$ et en calculant $\mathbb{E}(W_c)$ par **Monte Carlo**.

Question: $\text{Var}(W_c) < \text{Var}(Y)$?

Variable de contrôle

$$\text{Var}(W_c) = \text{Var}(Y) + c^2 \text{Var}(Z) + 2c \text{Cov}(Y, Z)$$

Choix optimal de c : $\text{Var}(W_c) < \text{Var}(Y)$

- On pose $c^* = -2 \frac{\text{Cov}(Y, Z)}{\text{Var}(Z)}$

- $c \in (0, c^*)$, $\hat{c} = \frac{c^*}{2}$

- $\text{Var}(W_{\hat{c}}) = \text{Var}(Y) - 3 \frac{\text{Cov}(Y, Z)^2}{\text{Var}(Z)}$

- Z : variable de contrôle de Y .

Algorithme:

$$\hat{\theta}_{N, \hat{c}} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (Y_i + \hat{c}(Z_i - \mathbb{E}(Z))) \approx \theta.$$

Problème: Calcul de $\mathbb{E}(Z)$? De $\text{Cov}(Y, Z)$?

Plan

- 1 Méthode de Monte Carlo
- 2 Simulation stochastique
 - Méthode d'inversion
 - Méthode de rejet
 - Réduction de la variance
- 3 MC avec variable de contrôle**
- 4 Échantillonnage préférentiel
- 5 Algorithme de Metropolis-Hastings

MC avec variable de contrôle.

Méthode

ÉTAPE 1: p petit \rightarrow déterminer une valeur approchée de \hat{c} .

- Simuler p v.a. $(Y_n)_{1 \leq n \leq p}$ et p v.a. $(Z_n)_{1 \leq n \leq p}$.
- Poser :

$$\hat{\mathbb{E}}(Z) = \frac{1}{p} \sum_{i=1}^p Z_i, \hat{\mathbb{E}}(Y) = \frac{1}{p} \sum_{i=1}^p Y_i$$

$$\hat{\text{Var}}(Z) = \frac{1}{p-1} \sum_{j=1}^p (Z_j - \hat{\mathbb{E}}(Z))^2,$$

$$\hat{\text{Cov}}(Z, Y) = \frac{1}{p-1} \sum_{i,j=1}^p (Z_i - \hat{\mathbb{E}}(Z))(Y_j - \hat{\mathbb{E}}(Y)).$$

MC avec variable de contrôle.

Méthode

- Calculer $\hat{c} = -\frac{\text{Cov}(Y, Z)}{\hat{\text{Var}}(Z)}$.

ÉTAPE 2: N grand .

- Simuler N v.a. $(Y_n)_{1 \leq n \leq N}$ et N v.a. $(Z_n)_{1 \leq n \leq N}$.
- Poser :

$$\hat{\theta} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (Y_i + \hat{c}(Z_i - \hat{\mathbb{E}}(Z))) \approx \theta.$$

Énoncé

Calculer $\theta = \mathbb{E}(e^{(U+V)^2})$ avec U et V sont de loi uniforme sur $[0, 1]$.

- $Y = e^{(U+V)^2}$.
- Variables de contrôle : $Z_1 = U + V$, $Z_2 = (U + V)^2$ ou encore $Z_3 = \exp(U + V)$.

Exemple

X suit une loi normale de paramètres 0 et 1,

$$\theta = \mathbb{P}(X > 4) = \mathbb{E}(\mathbf{1}_{X>4}).$$

Monte-Carlo classique:

- Nombre de tirage N variant de 1000 à 10000000.
- Valeur estimée : 0.
- Conclusion erronée: $\theta = 0$.

Valeur exacte: $\theta = 7.6199 \times 10^{-24}$.

Nombre de tirages nécessaires de l'ordre de 10^{25} : impossible!

Plan

- 1 Méthode de Monte Carlo
- 2 Simulation stochastique
 - Méthode d'inversion
 - Méthode de rejet
 - Réduction de la variance
- 3 MC avec variable de contrôle
- 4 Échantillonnage préférentiel
- 5 Algorithme de Metropolis-Hastings

Échantillonnage préférentiel

Soit f la densité de X et soit ψ une autre densité telle que $\text{Supp } f \subset \text{Supp } \psi$. Alors

$$\begin{aligned}\theta &= \mathbb{E}(g(X)) = \int g(x)f(x) dx \\ &= \int g(x) \frac{f(x)}{\psi(x)} \psi(x) dx, \\ &= \mathbb{E}(h(Y)),\end{aligned}$$

avec $h(y) = \frac{g(y)f(y)}{\psi(y)}$ et $Y \sim \psi$.

$\hat{\theta} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N h(Y_i)$ est l'estimateur de θ .

Définition: h est une fonction d'importance.

Question: comment choisir ψ ?

Choix de la fonction d'importance.

Calcul de la variance:

$$\text{Var}(g(X)) = \int g^2(x)f(x) dx - \theta^2,$$

$$\text{Var}(h(Y)) = \int \frac{g^2(y)f^2(y)}{\psi(y)} dy - \theta^2.$$

Donc

$$\text{Var}(g(X)) - \text{Var}(h(Y)) = \int g^2(x) \left(1 - \frac{f(x)}{\psi(x)}\right) f(x) dx.$$

Choix de la fonction d'importance.

PISTE: Si $\psi(x) = \frac{g(x)f(x)}{\theta}$, alors

$Var(h(Y)) = \int \theta \frac{g^2(y)f^2(y)}{g(y)f(y)} dy - \theta^2 = 0!$. Prendre ψ proche de $g.f...$

THÉORÈME (RUBINSTEIN)

La densité ψ qui minimise la variance est

$$\psi(x) = \frac{|g(x)| f(x)}{\int |g(x)| f(x) dx}.$$

Plan

- 1 Méthode de Monte Carlo
- 2 Simulation stochastique
 - Méthode d'inversion
 - Méthode de rejet
 - Réduction de la variance
- 3 MC avec variable de contrôle
- 4 Échantillonnage préférentiel
- 5** Algorithme de Metropolis-Hastings

Algorithme de Metropolis-Hastings

Principe

Points Communs avec la méthode d'acceptation-rejet

- ▶ f une *densité cible*, suivant laquelle on cherche à simuler.
- ▶ q une densité de proposition, selon laquelle on va échantillonner, en acceptant la proposition avec une probabilité donnée.

Différence

- ▶ q dépend de la valeur précédente de l'échantillon:
 $q(\cdot) = q(\cdot | x)$.
- ▶ Si la proposition à partir de x_n est refusée, on pose $x_{n+1} = x_n$: l'échantillon contiendra des valeurs répétées.
- ▶ L'échantillon correspond à une trajectoire d'une chaîne de Markov.

Algorithme de Metropolis-Hastings

Algorithme de Metropolis-Hastings

Etant donné x_n ,

1. Générer $y_n \sim q(y | x_n)$.
2. Choisir

$$x_{n+1} = \begin{cases} y_n & \text{avec probabilité } \rho(x_n, y_n), \\ x_n & \text{avec probabilité } 1 - \rho(x_n, y_n). \end{cases}$$

où

$$\rho(x, y) = \min \left(\frac{f(y) q(x | y)}{f(x) q(y | x)}, 1 \right)$$

Algorithme de Metropolis-Hastings

Algorithme de Metropolis-Hastings

Théorème

Les (x_n) forment une chaîne de Markov. Si q est tel que cette chaîne est irréductible, sa distribution limite est f .

- ▶ Toute loi de proposition q rendant la chaîne irréductible convient.
- ▶ Contrairement à l'algorithme d'acceptation-rejet, on a plus besoin d'évaluer $\max \frac{f}{g}$.

Le choix de q n'influe pas sur le fait qu'il y a convergence, mais il influe sur la vitesse de celle-ci. Certains choix sont privilégiés.

Algorithme de Metropolis-Hastings

Algorithme de Metropolis-Hastings indépendant

- ▶ La proposition ne dépend pas de la valeur courante.

Etant donné x_n ,

1. Générer $y_n \sim q(\cdot | x_n)$.
2. Choisir

$$x_{n+1} = \begin{cases} y_n & \text{avec probabilité } \rho(x_n, y_n), \\ x_n & \text{avec probabilité } 1 - \rho(x_n, y_n). \end{cases}$$

où

$$\rho(x, y) = \min \left(\frac{f(y) q(x | y)}{f(x) q(y | x)}, 1 \right)$$

Algorithme de Metropolis-Hastings

Algorithme de Metropolis-Hastings indépendant

- ▶ très ressemblant à l'acceptation-rejet.
- ▶ pas de besoin d'évaluer $\max \frac{f}{g}$, mais on perd l'indépendance entre les valeurs de l'échantillon.
- ▶ La convergence sera d'autant plus rapide que la distribution g est proche de f .

Algorithme de Metropolis-Hastings

Algorithme de Metropolis-Hastings par marche aléatoire

- ▶ La proposition suit une marche aléatoire symétrique.
- 1. Générer $y_n \sim g(\cdot | x_n)$, g symétrique.
- 2. Choisir

$$x_{n+1} = \begin{cases} y_n & \text{avec probabilité } \rho(x_n, y_n), \\ x_n & \text{avec probabilité } 1 - \rho(x_n, y_n). \end{cases}$$

où

$$\rho(x, y) = \min \left(\frac{f(y)}{f(x)}, 1 \right)$$

Algorithme de Metropolis-Hastings

Algorithme de Metropolis-Hastings par marche aléatoire

- ▶ la probabilité d'acceptation ne dépend plus de g .
- ▶ approche très simple qui peut être utilisée quand f est très mal connue, contrairement à l'algorithme indépendant: espaces de grande dimension et /ou espaces d'objets discrets.